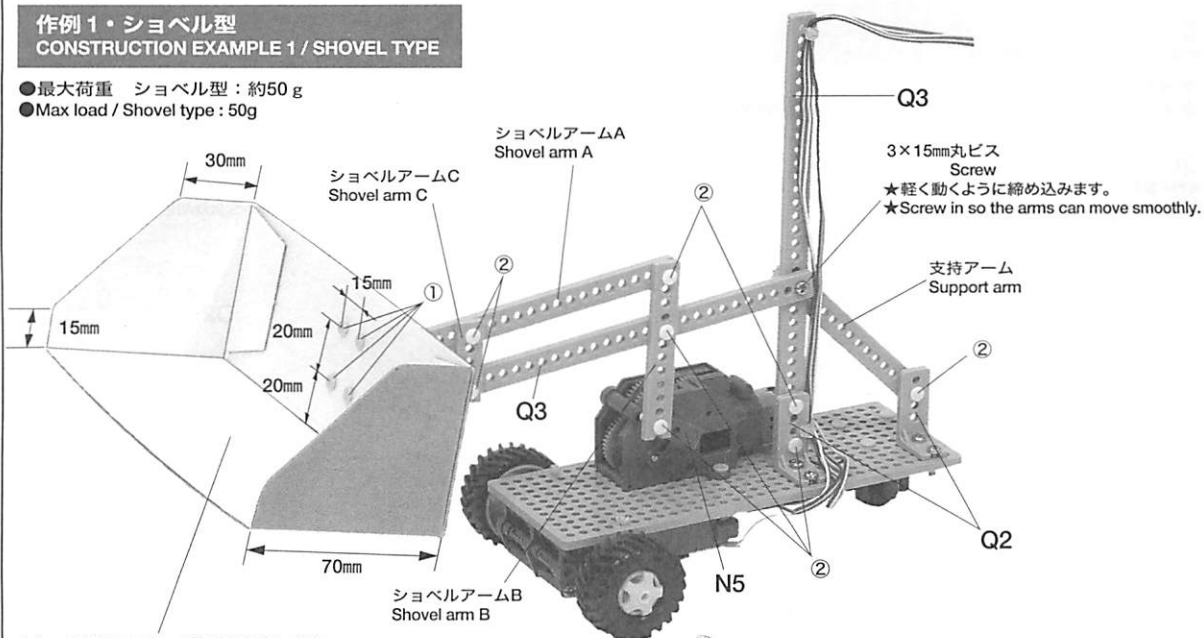


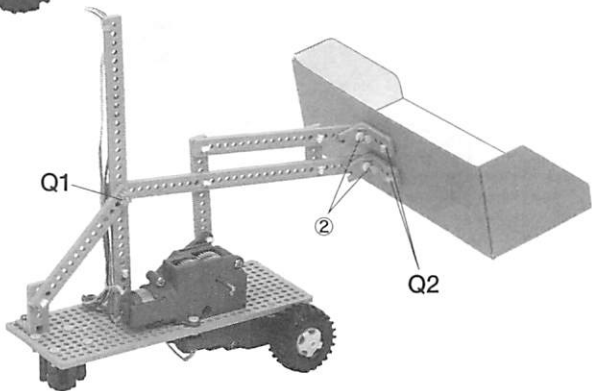
作例 1・ショベル型 CONSTRUCTION EXAMPLE 1 / SHOVEL TYPE

- 最大荷重 ショベル型：約50g
- Max load / Shovel type : 50g

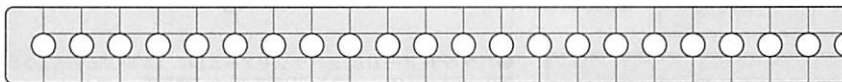


★ショベルはパッケージから切り出します。
★Cut out shovel bucket from the package box.

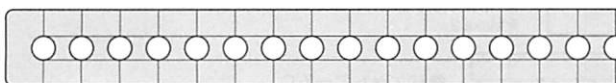
★他の作例を作ってしまった場合は部品が不足するので、当社カスタマーサービスにお問い合わせのうえ、お求めください。
★If you make your own original type, you may run out of push rivets and Q parts. Please contact your local agent/dealer for extra parts.



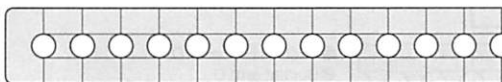
《アーム部品の切り出し》 Cutting out parts



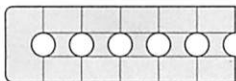
- シヨベルアームA
- Shovel arm A



- 支持アーム
- Support arm



- シヨベルアームB
- Shovel arm B



- シヨベルアームC
- Shovel arm C

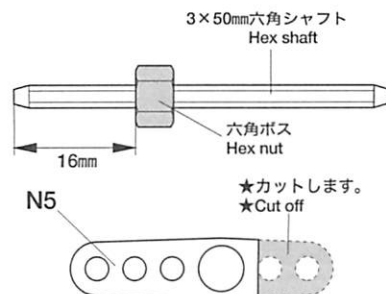
●シヨベル型を作る場合の注意点です。よく読んでください。

1. 上図のパーツをQ3から切り出します。
 2. クランクギヤボックスの組み立てで作ったクランクシャフトを、下図を参考に六角ボスの位置を変えて組み立てます。この時、短い方が左になるようにクランクギヤボックスに組み込みます。そのほかの組み立ては同じです。
 3. N5を右図のようにカットし、クランクギヤボックスの左側にも取り付けます。
 4. パッケージからショベルを切り出し、指定された位置に穴をあけて押し留めで固定します。
 5. 組み立ては写真を参考にしてください。またそのほかの組み立ては本文説明書を参考にしてください。
- ★これはあくまで作例なのでいろいろ工夫してみるとよいでしょう。
写真中①は押し留め(オレンジ)を示し、②は押し留め(黄色)を示しています。

●Instructions for "shovel type" construction

1. Cut out Q3 parts as shown above.
2. Alter the nut position on hex shaft in Step 6 as shown.
3. Trim N5 part as shown and attach only to the left side of crank-axle gearbox.
4. Cut out shovel bucket from package box and fix with push rivets.
5. Refer to the construction example above and create your own robot. Refer to the instructions for basic construction.

★In the above pictures, ① indicates orange push rivet and ② indicates yellow.



作例2・バケット型
CONSTRUCTION EXAMPLE 2 / BUCKET TYPE

- 最大荷重 バケット型：約80g
- Max load / Bucket type：80g

Q1

★軽く動くように締め込みます。
★Screw in so the arms can move smoothly.

バケットアームA
Bucket arm A

バケットアームC
Bucket arm C

バケットアームB
Bucket arm B

Q1

★軽く動くように締め込みます。
★Screw in so the arms can move smoothly.

★バケットはパッケージから切り出します。
★Cut out buckets from the package box.

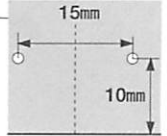
Q3

Q2

支柱
Bracing arm

バケットアームB
Bucket arm B

バケットアームD
Bucket arm D



中心
Center

★他の作例を作ってしまった場合は部品が不足するので、当社カスタマーサービスにお問い合わせのうえ、お求めください。

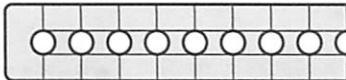
★If you make your own original type, you may run out of push rivets and Q parts. Please contact your local agent/dealer for extra parts.

3×15mm丸ビス
Screw

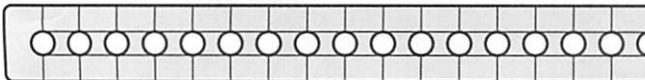
N5

Q2

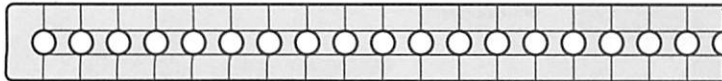
《部品の切り出し》
Cutting out parts



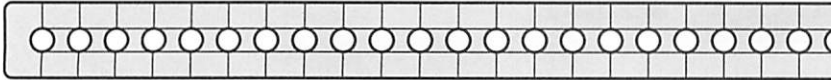
- バケットアームA
- Bucket arm A



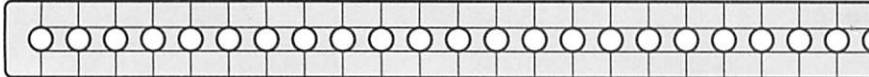
- バケットアームB
 - Bucket arm B
 - ★2本作ります。
 - ★Make 2.
- ★バケットアームBは、1本のQ3からちょうど2本切り出すことができます。
★One Q3 part can make two bucket arm B.



- バケットアームC
- Bucket arm C



- バケットアームD
- Bucket arm D
- ★2本作ります
- ★Make 2.



- 支柱
- Bracing arm

●バケット型を作る場合の注意点です。よく読んでください。

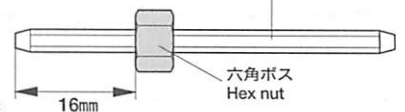
1. 上図のパーツをQ3から切り出します。
 2. クランクギヤボックスの組み立てで作ったクランクシャフトを、下図を参考に六角ボスの位置を変えて組み立てます。この時、短い方が左になるようにクランクギヤボックスに組み込みます。そのほかの組み立ては同じです。
 3. N5をクランクギヤボックスの左側のみ取り付けます。
 4. パッケージからバケットを切り出し、図の位置に穴をあけプッシュリベットで固定します。
 5. 組み立ては上記写真を参考にしてください。またそのほかの組み立ては本文説明書を参考にしてください。
- ★これはあくまで作例なのでいろいろ工夫してみるとよいでしょう。
写真中①はプッシュリベット(オレンジ)を示し、②はプッシュリベット(黄色)を示しています。

●Instructions for "bucket type" construction

1. Cut out Q3 parts as shown above.
2. Alter the nut position on hex shaft in Step 6 as shown.
3. Attach N5 part only to the left side of crank-axle gearbox.
4. Cut out shovel bucket from package box and fix with push rivets.
5. Refer to the construction example above and create your own robot. Refer to the instructions for basic construction.

★In the above pictures, ① indicates orange push rivet and ② indicates yellow.

3×50mm六角シャフト
Hex shaft



16mm

六角ボス
Hex nut